

**研究評価委員会**  
**「人工知能技術適用によるスマート社会の実現」(中間評価)分科会 現地調査会**  
**議事要旨**

1. 日時: 2020年10月7日(水) 13:00~16:10
2. 場所: 産業技術総合研究所人工知能研究センター(臨海副都心センター)別館11階会議室
3. 出席者(敬称略、順不同)

<分科会委員>

分科会長	小林 哲則	早稲田大学 理工学術院 情報通信学科 教授
分科会長代理	梅田 和昇	中央大学 理工学部 精密機械工学科 教授
委員	荻野 武	キューピー株式会社 生産本部 未来技術推進担当テクニカル・フェロー
委員	長島 聡	きづきアーキテクト株式会社 代表取締役 /Roland Berger Holding GmbH Senior Adviser
委員	宮内 宏	宮内・水町IT法律事務所 弁護士

<推進部署>

弓取 修二	NEDO	ロボット・AI部	部長
金山 恒二	NEDO	ロボット・AI部	主任研究員
坂元 清志	NEDO	ロボット・AI部	主査(PM)
鈴木 賢一郎	NEDO	ロボット・AI部	主査
上森 大誠	NEDO	ロボット・AI部	主査
城下 哲郎	NEDO	ロボット・AI部	専門調査員
井上 満智	NEDO	ロボット・AI部	主任

<実施者>

辻井 潤一	産業技術総合研究所	人工知能研究センター	センター長(PL)
小島 功	産業技術総合研究所	情報・人間工学領域 研究戦略部	連携推進室 イノベーションコーディネータ
竹川 励	三井不動産株式会社	柏の葉まちづくり事業部	(リモート)
中村良介	産業技術総合研究所	人工知能研究センター	地理情報科学研究チーム チーム長
高畑智之	東京大学大学院	情報理工学系研究科	特任准教授
大西正輝	産業技術総合研究所	人工知能研究センター	社会知能研究チーム チーム長
阪野貴彦	産業技術総合研究所	ヒューマンモビリティ研究センター	モバイルロボティクス研究チーム チーム長
安藤 健	パナソニック株式会社	マニュファクチャリングイノベーション本部	(リモート)
金 京淑	産業技術総合研究所	人工知能研究センター	データプラットフォーム研究チーム チーム長
佐々木 洋子	産業技術総合研究所	人工知能研究センター	社会知能研究チーム 主任研究員
田中 秀幸	産業技術総合研究所	人間拡張研究センター	主任研究員

<評価事務局>

上坂 真	NEDO	評価部	主幹
功刀 基	NEDO	評価部	主任
木村 秀樹	NEDO	評価部	専門調査員

#### 4. 議事次第

##### 1) 開会

##### 2) 挨拶 (坂元 PM、辻井 PL)

##### 3) 「安全・安心のための三次元マップ等の構築」の紹介

###### a) 全体概要

小島 功：産総研 情報・人間工学領域 研究戦略部 連携推進室 イノベーションコーディネータ

竹川 励：三井不動産株式会社 柏の葉まちづくり事業部 (リモート)

###### b) 時空間情報統合解析プラットフォームの開発

中村良介：産総研 人工知能研究センター 地理情報科学研究チーム チーム長

###### c) 可視赤外多波長同軸画像情報に基づいた次世代人工知能

高畑智之：東京大学大学院 情報理工学系研究科 特任准教授

###### d) AI を活用した計測とシミュレーションの融合による人流解析の支援

大西正輝：人工知能研究センター社会知能研究チーム チーム長

###### e) モビリティ応用及びプラットフォームとの連携の研究開発

阪野貴彦：産総研 ヒューマンモビリティ研究センターモバイルロボティクス研究チーム チーム長

安藤 健：パナソニック株式会社 マニュファクチャリングイノベーション本部 (リモート)

##### 4) 「安全・安心のための三次元マップ等の構築」のデモ

###### a) 模擬店舗における人とロボットの自律移動の共存のデモ見学

(概要説明) 産総研：小島功

(技術説明) 産総研：大西正輝、佐々木洋子、金京淑

###### b) 自律移動ロボット及び関連技術のデモ見学

(概要説明) 産総研：小島功

(技術説明) 東大：高畑智之、産総研：金京淑、田中秀幸、佐々木洋子

##### 5) 全体を通しての質疑応答

##### 6) 閉会

#### 5. 議事要旨

知的財産権の保護の上で支障が生じると認められるため、分科会長の了承のもと全て非公開で行われた。

以上