

**研究評価委員会**  
**「インフラ維持管理・更新等の社会課題対応システム開発プロジェクト」(中間評価)分科会**  
**議事要旨**

日 時：平成28年11月2日(水) 13:30~17:00  
場 所：WTC コンファレンスセンター Room A

**出席者(敬称略、順不同)**

<分科会委員>

分科会長	大和田 邦樹	一般社団法人 次世代センサ協議会 専務理事
委員	栗栖 正充	東京電機大学 工学部 機械工学科 教授
委員	三治 信一郎	NTT データ経営研究所 事業戦略コンサルティングユニット 産業戦略グループ長
委員	菅野 重樹	早稲田大学 創造理工学部 学部長、総合機械工学科 教授
委員	松田 浩	長崎大学 大学院工学研究科 システム科学部門(構造工学コース) 教授
委員	睦好 宏史	埼玉大学 大学院理工学研究科 環境科学・社会基盤部門 教授

<推進部署>

弓取 修二	NEDO ロボット・AI 部 部長
亀田 陽正	NEDO ロボット・AI 部 主幹
安川 裕介(PM)	NEDO ロボット・AI 部 主査
内山 佳親	NEDO ロボット・AI 部 主査

<実施者>

油田 信一(PL)	芝浦工業大学 SIT 総合研究所 教授
下山 勲(SPL)	東京大学 IRT 研究機構 教授
大隅 久(SPL)	中央大学 理工学部 教授

<評価事務局等>

大窪 宏明	NEDO 技術戦略研究センター 研究員
徳岡 麻比古	NEDO 評価部 部長
保坂 尚子	NEDO 評価部 統括主幹
宮嶋 俊平	NEDO 評価部 主査

## 議事次第

(公開セッション)

1. 開会、資料の確認
2. 分科会の設置について
3. 分科会の公開について
4. 評価の実施方法について
5. プロジェクトの概要説明
  - 5.1 事業の位置付け・必要性、研究開発マネジメント
  - 5.2 研究開発成果、成果の実用化に向けた取り組み及び見通し
6. 全体を通しての質疑
7. まとめ・講評
8. 今後の予定
9. 閉会

## 議事要旨

(公開セッション)

1. 開会、資料の確認
  - ・配布資料確認 (事務局)
2. 分科会の設置について
  - ・研究評価委員会分科会の設置について、資料1に基づき事務局より説明。
  - ・出席者の紹介 (評価事務局、推進部署)
3. 分科会の公開について
  - 評価事務局より資料2及び3に基づき説明した。
4. 評価の実施方法について
  - 評価の手順を評価事務局より資料4-1～4-5に基づき説明した。
5. プロジェクトの概要説明
  - (1) 事業の位置付け・必要性、研究開発マネジメント
    - 推進部署より資料6-1に基づき説明が行われ、その内容に対し質疑応答が行われた。
  - (2) 研究開発成果、成果の実用化・事業化に向けた取り組み及び見通し
    - 実施者より資料6-2-1～資料6-2-3に基づき説明が行われ、その内容に対し質疑応答が行われた。
6. 全体を通しての質疑
7. まとめ・講評
8. 今後の予定
9. 閉会

## 配布資料

資料 1	研究評価委員会分科会の設置について
資料 2	研究評価委員会分科会の公開について
資料 3	研究評価委員会分科会における秘密情報の守秘と非公開資料の取り扱いについて
資料 4-1	NEDOにおける研究評価について
資料 4-2	評価項目・評価基準
資料 4-3	評点法の実施について
資料 4-4	評価コメント及び評点票
資料 4-5	評価報告書の構成について
資料 5	事業原簿（公開）
資料 6-1	プロジェクトの概要説明資料（公開）
資料 6-2-1	プロジェクトの概要説明資料（公開） 研究開発項目①（インフラ状態モニタリング用センサシステム開発） 研究開発項目②（イメージング技術を用いたインフラ状態モニタリングシステム開発）
資料 6-2-2	プロジェクトの概要説明資料（公開） 研究開発項目③（インフラ維持管理用ロボット技術・非破壊検査装置開発）
資料 6-2-3	プロジェクトの概要説明資料（公開） 研究開発項目④（ロボット性能評価手法等の研究開発）
資料 7	今後の予定
参考資料 1	NEDO技術委員・技術委員会等規程技術評価実施規程
参考資料 2	技術評価実施規定

以上